

# Converter based control of electrical drives - opis przedmiotu

## Informacje ogólne

Nazwa przedmiotu	Converter based control of electrical drives
Kod przedmiotu	06.2-WE-ELEKTP-CBCED-Er
Wydział	Wydział Informatyki, Elektrotechniki i Automatyki
Kierunek	Elektrotechnika
Profil	ogółnoakademicki
Rodzaj studiów	Program Erasmus pierwszego stopnia
Semestr rozpoczęcia	semestr zimowy 2017/2018

## Informacje o przedmiocie

Semestr	6
Liczba punktów ECTS do zdobycia	4
Typ przedmiotu	obieralny
Język nauczania	angielski
Syllabus opracował	• prof. dr hab. inż. Robert Smoleński

## Formy zajęć

Forma zajęć	Liczba godzin w semestrze (stacjonarne)	Liczba godzin w tygodniu (stacjonarne)	Liczba godzin w semestrze (niestacjonarne)	Liczba godzin w tygodniu (niestacjonarne)	Forma zaliczenia
Wykład	30	2	-	-	Zaliczenie na ocenę
Laboratorium	15	1	-	-	Zaliczenie na ocenę

## Cel przedmiotu

Skills and competences in: understanding of the matters of electromechanical energy conversion; selection of converter drives according to mechanical requirements of driven machine; understanding control matters of converter drives and selection of control parameters

## Wymagania wstępne

Electromechanical drive systems, Selected issues of circuit theory I, Selected issues of power electronics

## Zakres tematyczny

*Drive control basics.* Control method classifications according to control rules and control devices internal and external control, analog and digital, follow-up and adjusting). Application of informatics and power electronics in electric drive.

*Electric drives.* Dynamics of electric drives. Dynamic equations of drive systems. Models of electric motors and systems for speed and torque control.

*Power converter drives.* Two- and four quadrant asynchronous drives. DC converter drives, permanent magnet and reluctance converter drives. Brushless DC motors.

*Control methods of converter drives.* Scalar control. Field oriented control. Direct torque control. Sensorless control. Automatic control systems for speed, torque and position. Dynamics of closed loop drive systems. Follow-up and position servo drives.

## Metody kształcenia

Lecture, laboratory exercises.

## Efekty uczenia się i metody weryfikacji osiągania efektów uczenia się

Opis efektu	Symbol efektów	Metody weryfikacji	Forma zajęć
Can distinguish speed, torque and position control systems.		<ul style="list-style-type: none"><li>• bieżąca kontrola na zajęciach</li><li>• kolokwium</li><li>• odpowiedź ustna</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Wykład</li><li>• Laboratorium</li></ul>
Can distinguish scalar as well as field oriented control methods.		<ul style="list-style-type: none"><li>• kolokwium</li><li>• odpowiedź ustna</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Wykład</li></ul>
Student is able to apply known mathematical methods and mathematical models - can use them in order to analyze and design drive systems.		<ul style="list-style-type: none"><li>• bieżąca kontrola na zajęciach</li><li>• kolokwium</li><li>• odpowiedź ustna</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Wykład</li><li>• Laboratorium</li></ul>

Opis efektu	Symbol efektów	Metody weryfikacji	Forma zajęć
Can point the advantages and disadvantages of drives: two- and four-quadrant asynchronous drives, DC converter drives, synchronous and reluctance motors and brushless DC motors.		<ul style="list-style-type: none"> <li>• kolokwium</li> <li>• odpowiedź ustna</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Wykład</li> </ul>
Can choose the proper converter drive on the basis of the economic and technical analysis.		<ul style="list-style-type: none"> <li>• kolokwium</li> <li>• odpowiedź ustna</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Wykład</li> <li>• Laboratorium</li> </ul>

## Warunki zaliczenia

Lecture – obtaining a positive grade in written or oral exam.

Laboratory – the main condition to get a pass are sufficient marks for all exercises and tests conducted during the semester.

Calculation of the final grade: lecture 50% + laboratory 50%

## Literatura podstawowa

1. Boldea I., Nasar S.A, Electric Drives, CRC Press, 1999.
2. Sen P.C.: Principles of Electrical Machines and Power Electronics, John Wiley and Sons, Inc., New York, USA. 1997.Kaźmierkowski M. P., Tunia H.: Automatic Control of Converter-Fed Drives, Warsaw - Amsterdam - New York - Tokyo: PWN-ELSEVIER SCIENCE PUBLISHERS, 1994.
3. Kaźmierkowski M. P., Blaabjerg F., Krishnan R.: Control in Power Electronics, Selected Problems, Elsevier 2002.
4. Kaźmierkowski M. P. and Orłowska-Kowalska T.: Neural Network estimation and neuro-fuzzy control in converter-fed induction motor drives, Chapter in Soft Computing in Industrial Electronics, Springer-Verlag, Heidelberg, 2002.
5. Leonhard W.: Control of Electrical Drives, Springer, Berlin, New York, 2001.
6. Miller T.J.E.: Brushless Permanent-Magnet and Reluctance Motor Drives, Oxford University Press, Oxford, England, 1989.

## Literatura uzupełniająca

### Uwagi

Zmodyfikowane przez dr hab. inż. Radosław Kłosiński, prof. UZ (ostatnia modyfikacja: 04-05-2017 09:42)

Wygenerowano automatycznie z systemu SylabUZ